



Environnement Open source



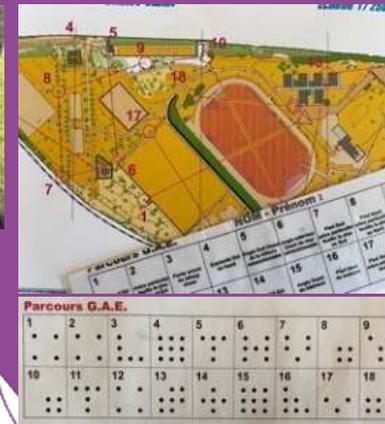
Journée du
libre éducatif
RENNES -> 7 avril 2023



Capteur Movuino
ESP 32 - Shield G.P.S.
Kévin LHOSTE

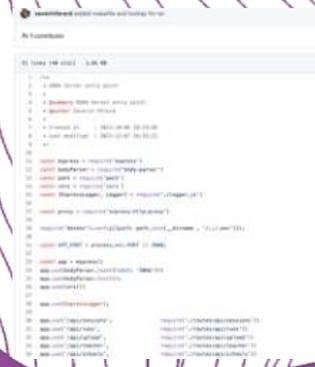


Serveur Raspberry Pi
sur batteries



Interface D.O.R.A

React / Python / Open street map
Séverin FERARD



Cycle 4
12 séances

Course
d'orientation



INTERFACES

Journée du **libre éducatif**
 RENNES -> 7 avril 2023

Synthèses de classe

DORA

← mov419 57 évaluation GAE
 Séance : 57 évaluation GAE Classe : 10 Date : 2/12/2022, 9:15:38 PM

0.1 km/h 2395 m

19 / 19

Temps total 20:55 Temps moyen 9:36

Distance Distance parcourue 2,395 m

Vitesse moyenne Vitesse moyenne 6.1 km/h

Détail	Balises	Temps	Temps entre balises	Vitesse relative	État
	0	0:00	0:00	-	Validé
	1	7:48	7:48	6.4	Validé
	2	17:00	17:00	6.1	Validé
	3	11:44	11:44	6.8	Validé
	4	13:46	13:46	6.3	Validé

Informations

Terrain boueux, Chaussure sale (30 au total)

Commentaires individuels

@gaetanguironnet
 gaetan.guironnet@ac-versailles.fr

